

Приложение 1. Единственный путь в квантовом интеграле.

Построение квантового интеграла по путям для описания квантовой эволюции в современном виде основано на двух основных положениях:

- отсутствию «памяти» о предыстории изменения волновой функции ¹;
- о гамильтониане, как об операторе, определяющем скорость изменения волновой функции в точке на оси времени. ².

Первое из исходных положений позволяет представить изменение волновой функции за конечный промежуток времени в виде совокупности изменений в течение последовательности любого количества более коротких временных интервалов. Это, в свою очередь, позволяет решить уравнение Шрёдингера для этих коротких интервалов и записать решение для конечного промежутка времени в виде предела кратного интеграла

$$\langle x_n | U(t_n, t_0) | x_0 \rangle = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{\infty} \dots \int_{-\infty}^{\infty} \prod_{k=1}^n \langle x_k | U(t_k, t_{k-1}) | x_{k-1} \rangle \prod_{k=1}^{n-1} dx_k,$$

где число равных временных интервалов $n \rightarrow \infty$, а их длительность $\varepsilon = (t_n - t_0)/n \rightarrow 0$. Уравнение Шрёдингера определяет некоторые свойства матричного элемента оператора эволюции в координатном представлении для короткого промежутка времени, которые позволяют интерпретировать этот математический объект принципиально иным образом.

Выберем матричный элемент оператора эволюции за малый промежуток времени ε со значениями координат x_k и x_{k-1} в соответствующие моменты времени t_k и t_{k-1} и рассмотрим его, как функцию начальных значений координаты и времени при условии, что в конечный момент времени t_k значение координаты будет x_k . Благодаря этому условию координата из независимой переменной превращается в функцию времени, которая, как показал [Ж.Зинн-Жюстен](#), исходя из решения уравнения Шрёдингера для коротких промежутков времени, является линейной. Такой вид зависимости мог бы быть представлен, как результат движения некоторого материального носителя волновой функции с постоянной скоростью на коротком интервале, определяемой как $(x_k - x_{k-1})/(t_k - t_{k-1})$. Однако с учётом сделанного ранее предположения о сплошной среде в виде материального поля, для этого необходимо, чтобы в каждой точке пространства в любой момент времени находилась единственная индивидуальная точка. Тогда при фиксации x_k в момент времени t_k необходимо, чтобы она в момент времени t_{k-1} находилась в единственной точке пространства x_{k-1} , то есть отличным от нуля при предельном переходе к бесконечно малому интервалу времени должен остаться единственный матричный элемент. Чтобы убедиться, что дело обстоит именно так, рассмотрим множество всех матричных элементов, имеющих одинаковые конечные координаты x_k в момент времени t_k , и различные x_{k-1} в момент времени t_{k-1} . Затем выразим значение волновой функции в точке x_k в момент времени t_k через все её значения в более ранний близкий момент времени t_{k-1} . Воспользовавшись отсутствием памяти у квантовой эволюции, согласно [Ж.Зинн-Жюстену](#), имеем

$$\begin{aligned} \Psi_{t_k}(x_k) &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{\infty} \langle x_k | U(t_k, t_{k-1}) | x_{k-1} \rangle \Psi_{t_{k-1}}(x_{k-1}) dx_{k-1} = \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar\varepsilon}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{1}{\hbar} \left(m \frac{(x_k - x_{k-1})^2}{2\varepsilon} + \frac{V(x_k) + V(x_{k-1})}{2} \varepsilon \right)\right) \Psi_{t_{k-1}}(x_{k-1}) dx_{k-1}, \end{aligned}$$

где $\varepsilon = t_k - t_{k-1}$. Учтём, что характерный размер неоднородности волновой функции порядка длины волны де-Бройля, и перейдём к интервалам времени для которых «ширина» гауссовской функции в подынтегральном выражении много меньше этой неоднородности. Тогда последнее выражение примет вид

$$\Psi_{t_k}(x_k) = \Psi_{t_{k-1}}^m(x_{k-1}) \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar\varepsilon}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{1}{\hbar} \left(m \frac{(x_k - x_{k-1})^2}{2\varepsilon} + \frac{V(x_k) + V(x_{k-1})}{2} \varepsilon \right)\right) dx_{k-1}, \quad (1)$$

где $\Psi_{t_{k-1}}^m(x_{k-1})$ среднее значение волновой функции в области, где подынтегральная гауссова функция отлична от нуля. Последний интеграл — гауссов интеграл вида

¹Здесь и далее удобный и довольно часто применяемый термин марковский процесс по отношению к квантовой эволюции использоваться не будет, поскольку шрёдингеровская эволюция — процесс детерминистический и относить его к одному из типов стохастических процессов некорректно.

²Оба эти положения отражены в уравнении Шрёдингера, которое чаще всего рассматривается в качестве одного из постулатов нерелятивистской квантовой механики

$$\int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{ax^2}{2} + bx\right) dx = \sqrt{\frac{2\pi}{a}} \exp\frac{b^2}{2a},$$

Полагая $\partial V/\partial x = const$, имеем

$$\begin{aligned} & \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar\varepsilon}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{1}{\hbar}\left(m\frac{(x_k - x_{k-1})^2}{2\varepsilon} + \frac{V(x_{k-1}) + V(x_k)}{2}\varepsilon\right)\right) dx_{k-1} = \\ & = \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar\varepsilon}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{1}{\hbar}\left(m\frac{(x_k - x_{k-1})^2}{2\varepsilon} - \frac{1}{2}\frac{\partial V}{\partial x}(x_k - x_{k-1})\varepsilon + V(x_k)\varepsilon\right)\right) dx_{k-1} = \\ & = \exp\left(\frac{\varepsilon^3}{8\hbar m}\left(\frac{\partial V}{\partial x}\right)^2 - V(x_k)\frac{\varepsilon}{\hbar}\right). \end{aligned}$$

Далее воспользуемся теоремой о среднем в виде

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)g(x)dx = f(c) \int_{-\infty}^{\infty} g(x)dx.$$

Предположим теперь, что искомый путь, определяющий матричный элемент оператора эволюции для коротких интервалов времени, соответствует координате x_{k-1}^m максимума гауссовой кривой и определим эту координату из условия

$$\frac{\partial}{\partial x_{k-1}} \exp\left(-\frac{1}{\hbar}\left(m\frac{(x_k - x_{k-1})^2}{2\varepsilon} - \frac{1}{2}\frac{\partial V}{\partial x}(x_k - x_{k-1})\varepsilon + V(x_k)\varepsilon\right)\right) = 0.$$

В результате получим

$$x_{k-1}^m = x_k + \frac{1}{2m} \frac{\partial V}{\partial x} \varepsilon^2. \quad (2)$$

Выразив x_k через x_{k-1}^m из (2) и подставив в подынтегральную гауссову функцию (1), для функции $f(c)$, которую можно интерпретировать как наибольшую плотность амплитуды перехода в пространстве путей, получим следующее выражение:

$$\begin{aligned} f(c) = f(x_{k-1}^m) & = \exp\left(-\frac{1}{\hbar}\left(m\frac{(x_k - x_{k-1}^m)^2}{2\varepsilon} - \frac{1}{2}\frac{\partial V}{\partial x}(x_k - x_{k-1}^m)\varepsilon + V(x_k)\varepsilon\right)\right) = \\ & = \exp\left(\frac{\varepsilon^3}{8\hbar m}\left(\frac{\partial V}{\partial x}\right)^2 - V(x_k)\frac{\varepsilon}{\hbar}\right), \end{aligned}$$

Амплитуду перехода (1) для короткого интервала времени после аналогичной замены, можно переписать в виде

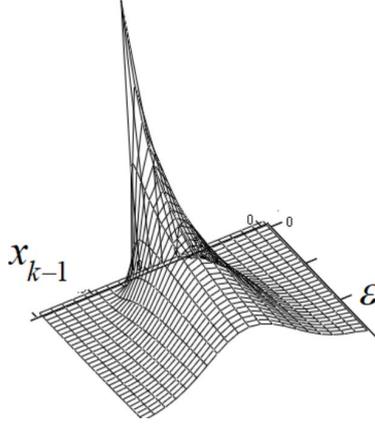
$$\begin{aligned} & \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar\varepsilon}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon}\left(x_{k-1}^m + \frac{1}{2m}\frac{\partial V}{\partial x}\varepsilon^2 - x_{k-1}\right)^2 + \frac{1}{2\hbar}\frac{\partial V}{\partial x}\left(x_{k-1}^m + \frac{1}{2m}\frac{\partial V}{\partial x}\varepsilon^2 - x_{k-1}\right)\varepsilon - V(x_k)\frac{\varepsilon}{\hbar}\right) dx = \\ & = \exp\left(\frac{\varepsilon^3}{8\hbar m}\left(\frac{\partial V}{\partial x}\right)^2 - V(x_k)\frac{\varepsilon}{\hbar}\right) \int_{-\infty}^{\infty} \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar\varepsilon}} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon}\left(x_{k-1} - x_{k-1}^m\right)^2\right) dx = f(c) \int_{-\infty}^{\infty} g(x)dx, \end{aligned}$$

где

$$g(x) = \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar\varepsilon}} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon}\left(x_{k-1} - x_{k-1}^m\right)^2\right).$$

Кроме того, что последнее выражение доказывает состоятельность нашего анзаца, оно делает наглядным то, каким образом возникает единственный путь в континуальном интеграле. Эту задачу «решает» функция $g(x)$ ³, которая при предельном переходе $\varepsilon \rightarrow 0$ «сужается», сохраняя при этом единичную площадь (см. рисунок), и в пределе равная

³Грубо говоря, эта функция показывает во сколько раз плотность амплитуд других путей меньше максимальной.



$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left[\sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar}} \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon} (x_{k-1} - x_{k-1}^m)^2\right) \right] = \begin{cases} 0 & \text{при } x_{k-1} \neq x_{k-1}^m, \\ \infty & \text{при } x_{k-1} = x_{k-1}^m. \end{cases}$$

При этом

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left[\sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar}} \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon} (x_{k-1} - x_{k-1}^m)^2\right) \right] dx_{k-1} = 1,$$

то есть

$$\lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \left[\sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar}} \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon} (x_{k-1} - x_{k-1}^m)^2\right) \right] = \delta(x_{k-1} - x_{k-1}^m).$$

Тогда предел

$$\lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \prod_{k=1}^n \left[\sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar}} \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon} (x_{k-1} - x_{k-1}^m)^2\right) \right] = \delta(x(\tau) - x^m(\tau))$$

представляет собой функционал пути, задающий бесконечную плотность пути $x^m(\tau)$ в соответствующем пространстве, и приравнивает нулю плотности всех остальных, то есть

$$\delta(x(\tau) - x^m(\tau)) = \begin{cases} \infty & \text{при } x(\tau) \equiv x^m(\tau), \\ 0 & \text{в противном случае.} \end{cases}$$

Очевидны следующие свойства δ -функционала, непосредственно следующие из аналогичных свойств δ -функции

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x(\tau) - x^m(\tau)) [dx(\tau)] = 1;$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x(\tau) - x^m(\tau)) F[x(\tau)] [dx(\tau)] = F[x^m(\tau)].$$

Выражение для амплитуды перехода для произвольного временного интервала примет вид

$$\begin{aligned} \langle x_n | U(t_n, t_0) | x_0 \rangle &= \int \cdots \int \prod_{k=1}^n \langle x_k | U(t_k, t_{k-1}) | x_{k-1} \rangle \prod_{k=1}^{n-1} dx_k = \\ \lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \prod_{k=1}^n \left[\sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar}} \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}} \exp\left(-\frac{m}{2\hbar\varepsilon} (x_{k-1} - x_{k-1}^{max})^2\right) \right] &\left[\lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \prod_{k=1}^n \exp\left(-\frac{1}{\hbar} dS^E(x_{k-1})\right) \right] \prod_{k=1}^{n-1} dx_k = \\ &= \int \delta(x(\tau) - x^m(\tau)) \exp\left(-\frac{1}{\hbar} S[x^E(\tau)]\right) [dx[\tau]] = \delta(x(t_0) - x^m(t_0)) \exp\left(-\frac{1}{\hbar} S^E[x^m(\tau)]\right). \end{aligned}$$

В результате интегральное волновое уравнение

$$\Psi_t(x) = \int_{-\infty}^{\infty} K_{t,t_0}(x, x_0) \Psi_{t_0}(x_0) dx_0,$$

примет вид

$$\Psi_t(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x_0 - x_0^m(x)) \exp\left(-\frac{1}{\hbar} S^E[x^m(\tau)]\right) \Psi_{t_0}(x_0) dx_0,$$

где $x_0^m = x - s^m(x, t, t_0)$ — координата пространства для которой амплитуда перехода в фиксированную точку пространства за промежуток времени от t_0 до t отлична от нуля; $s^m(x, t, t_0)$ — соответствующий путь, для которого эвклидово действие минимально. Перепишем последнее выражение в более наглядном с физической точки зрения виде

$$\Psi_t(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta\left(x - (x_0 + s^m(x_0, t, t_0))\right) \exp\left(-\frac{1}{\hbar} S^E[x^m(\tau)]\right) \Psi_{t_0}(x_0) dx_0.$$

Поскольку аргумент дельта-функции содержит функциональную зависимость от переменных x_0 и x , а волновая функция является характеристикой, относящейся к бесконечно малому индивидуальному объёму, непосредственно взять последний интеграл без учёта изменения объёма пространства, занимаемого индивидуальным объёмом нельзя.